

METODE NUMERICE: Laborator #9

Metoda Neville. Metode de interpolare cu functii spline cubice. Curebe Bezier. Algoritmul de Casteljaou

Titulari curs: *Florin Pop, George-Pantelimon Popescu*

Responsabil Laborator: **Bogdan Marchiș**

Obiective Laborator

In urma parcurgerii acestui laborator studentul va fi capabil sa:

- calculeze valoarea unui punct intr-o functie prin metoda Neville
- aproximeze traiectoria unei functii prin functii spline cubice
- traseze o curba Bezier cu algoritmul deCasteljau

Noțiuni teoretice

Metoda Neville

Teorema: Avand $n+1$ puncte P_0, \dots, P_n si parametri t_0, \dots, t_n , exista un polinom $P_{0\dots n}(t)$ de grad n care interpoleaza punctele in parametrii specificati

$$P_{0\dots n}(t_k) = P_k, k = 0\dots n \tag{1}$$

$$\begin{array}{ccccccc} p_{0,0}(x) & = & y_0 & & & & \\ & & & & p_{0,1}(x) & & \\ p_{1,1}(x) & = & y_1 & & p_{0,2}(x) & & \\ & & & & p_{1,2}(x) & & p_{0,3}(x) \\ p_{2,2}(x) & = & y_2 & & p_{1,3}(x) & & \boxed{p_{0,4}(x)} \\ & & & & p_{2,3}(x) & & p_{1,4}(x) \\ p_{3,3}(x) & = & y_3 & & p_{2,4}(x) & & \\ & & & & p_{3,4}(x) & & \\ p_{4,4}(x) & = & y_4 & & & & \end{array}$$

Figure 1: Fiecare element depinde de doua elemente precedente

Metoda Neville este o metodă de interpolare care în primă fază asociază valorile $y_k, k = 1, \dots, n$ lui $P_k(x)$: $P_k(x) = y_k$. A doua interacție i-a perechi P_i și P_{i+1} și le combină în valori: P_{12}, P_{23}, \dots . Procedura se repetă generând o piramidă cu rezultate până când rezultatul final este obținut:

$$P_{i(i+1)\dots(i+m)}(x) = \frac{(x-x_{i+m}) * P_{i(i+1)\dots(i+m-1)}(x) - (x-x_i) * P_{(i+1)(i+2)\dots(i+m)}(x)}{x_i - x_{i+m}} \quad (2)$$

Exemplu

Pornim de la funcția:

$$f(x) = \frac{1}{x} \quad (3)$$

Și vrem să evaluăm funcția în punctul $f(3)$. În prima fază evaluăm funcția în trei puncte

i	x_i	$f(x_i)$	
0	2	0.5	
1	2.5	0.4	
2	4	0.25	(4)

Putem să facem trei aproximații de ordin zero:

$$f(3) \simeq P_0(3) = f(x_0) = 0.5 \quad (5)$$

$$f(3) \simeq P_1(3) = f(x_1) = 0.4 \quad (6)$$

$$f(3) \simeq P_2(3) = f(x_2) = 0.25 \quad (7)$$

Din ecuațiile de mai sus calculăm $P_{0,1}$ și $P_{1,2}$ folosind formula lui Neville:

$$f(3) \simeq P_{0,1}(3) = \frac{(3-x_1)P_0(3) - (3-x_0)P_1(3)}{x_0 - x_1} = \frac{(3-2.5)0.5 - (3-2)0.4}{2-2.5} = 0.3 \quad (8)$$

$$f(3) \simeq P_{1,2}(3) = \frac{(3-x_2)P_1(3) - (3-x_1)P_2(3)}{x_1 - x_2} = \frac{(3-4)0.4 - (3-2.5)0.25}{2.5-4} = 0.35 \quad (9)$$

Acum putem să completăm tabelul cu valorile de pe a treia linie:

i	x_i	$f(x_i)$	$P_{i,i-1}$	
0	2	0.5		
1	2.5	0.4	0.3	
2	4	0.25	0.35	(10)

Și acum putem să calculăm $P_{0,1,2}$ folosind $P_{0,1}$ și $P_{1,2}$:

$$f(3) \simeq P_{0,1,2}(3) = \frac{(3-x_2)P_{0,1}(3) - (3-x_0)P_{1,2}(3)}{x_0 - x_2} = \frac{(3-4)0.3 - (3-2)0.35}{4-2} = 0.325 \quad (11)$$

Și tabelul final este:

i	x_i	$f(x_i)$	$P_{i,i-1}$	$P_{i,i-1,i-2}$	
0	2	0.5			
1	2.5	0.4	0.3		
2	4	0.25	0.35	0.325	(12)

Funcții spline cubice de interpolare

Scopul spline-ului cubic de interpolare este de a găsi o formulă care are prima și a doua derivată continuă atât în interval cât și la capetele acestuia. Astfel vom obține o funcție de interpolare mai netedă. În general dacă funcția pe care vrem să o aproximăm este netedă, spline-urile cubice vor da un rezultat mai bun decât interpolarea liniară.

Un spline cubic de interpolare este definit ca:

$$S_i : [x_i, x_{i+1}] \rightarrow \mathfrak{R}, S_i(x) = a_i + b_i(x - x_i) + c_i(x - x_i)^2 + d_i(x - x_i)^3 \quad (13)$$

În general în calculul spline-urilor se folosește baza Bernstein, care are următorul suport:

$$(1 - t)^3, 3t(1 - t)^2, 3t^2(1 - t), t^3 \quad (14)$$

Condiții de interpolare Hermite (clasa C^1):

$$S_i(x_i) = f(x_i), i = 0 : n - 1 \quad (15)$$

$$S_i'(x_i) = f'(x_i) \quad (16)$$

$$S_{n-1}(x_n) = f(x_n) \quad (17)$$

$$S_{n-1}'(x_n) = f'(x_n) \quad (18)$$

Condiții de continuitate și derivabilitate în nodurile interne:

$$S_i(x_{i+1}) = S_{i+1}(x_{i+1}), i = 0 : n - 2 \quad (19)$$

$$S_i'(x_{i+1}) = S_{i+1}'(x_{i+1}) \quad (20)$$

Condiții de interpolare Lagrange (clasa C^2):

$$S_i(x_i) = f(x_i), i = 0 : n - 1 \quad (21)$$

$$S_{n-1}(x_n) = f(x_n) \quad (22)$$

Condiții de continuitate, derivabilitate și curbura în nodurile interne:

$$S_i(x_{i+1}) = S_{i+1}(x_{i+1}), i = 0 : n - 2 \quad (23)$$

$$S_i'(x_{i+1}) = S_{i+1}'(x_{i+1}) \quad (24)$$

$$S_i''(x_{i+1}) = S_{i+1}''(x_{i+1}) \quad (25)$$

- spline-uri naturale:

$$S_0''(x_0) = S_{n-1}''(x_n) \quad (26)$$

- spline-uri tensionate:

$$S_0'(x_0) = f'(x_0) \quad (27)$$

$$S_{n-1}'(x_n) = f'(x_n) \quad (28)$$

Curbe Bezier

Spre deosebire de spline-uri, curaba Bezier nu trece prin fiecare punct de control. Fiecare punct trage curba inspre el, ceea ce inseamna ca fiecare punct de control afecteaza curba in mod particular si daca modificam pozitia unui punct de control si curba va fi afectata.

Avand un set de $n + 1$ puncte de control P_0, P_1, \dots, P_n curba Bezier corespunzatoare este data de ecuatie:

$$B(t) = \sum_{i=0}^n P_i B_i^n(t), t \in [0, 1] \quad (29)$$

unde functiile de imbinare sunt polinoame Bernstein.

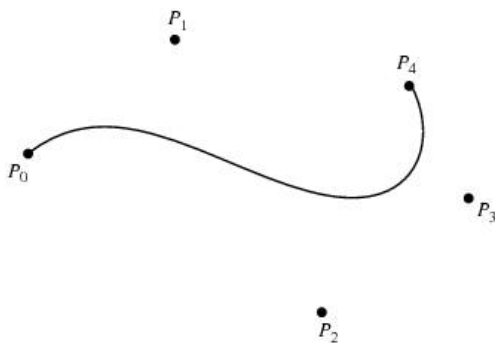


Figure 2: A simple caption

Proprietati:

- Curbele Bezier incep in P_0 si se termina in P_n :
 $B(0) = P_0$
 $B(1) = P_n$
- Curba Bezier este tangenta segmentelor P_0P_1 si $P_{n-1}P_n$:
 $B'(0) = n(B_1 - B_0)$
 $B'(1) = n(B_n - B_{n-1})$
- O curba Bezier este continuta complet in infasurarea complexa a punctelor de control

Curba Bezier cubica are forma:

$$Q(t) = P_0(1-t)^3 + 3P_1t(1-t)^2 + 3P_2t^2(1-t) + P_3t^3, t \in [0, 1] \quad (30)$$

$$Q(t) = \begin{bmatrix} t^3 & t^2 & t & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -1 & 3 & -3 & 1 \\ 3 & -6 & 3 & 0 \\ -3 & 3 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} P_0 \\ P_1 \\ P_2 \\ P_3 \end{bmatrix} \quad (31)$$

Spline-urile cubice Bezier folosesc in locul derivatelor doua puncte suplimentare de control. Punctele suplimentare de control determina derivatele, si asigura un control mai eficient decat cel prin derivate. Derivatele din capete devin:

$$P'_1 = 3(P_1 - P_0)$$

$$P'_2 = 3(P_3 - P_2)$$

Algoritmul de Casteljau

Metoda evidentă pentru calcularea unui punct $B(t)$ într-o curbă Bezier este prin folosirea ecuației: $B(t) = \sum_{i=0}^n P_i B_i^n(t), t \in [0, 1]$. Această metodă este foarte ineficientă întrucât ridică numere mici la puteri mari, generând erori mari.

O modalitate mult mai bună este folosirea algoritmului de Casteljau. Acesta este puțin mai lent dar este numeric stabil și cu ajutorul său putem obține detalii despre curbă Bezier:

- Calculul derivatelor (cu derivata curbei obținem vectorul tangent într-un punct)
- Subdivizarea curbei. Uneori este necesar să luăm o curbă Bezier și să o împărțim în două curbe care împreună sunt dau inițială.

Algoritmul de Casteljau poate fi considerat o interpolare liniară repetată.

Algoritmul utilizează relația de recurență:

$$P_i^{(0)} = P_i, i = 0 : n \quad (32)$$

$$P_i^{(j)} = P_i^{(j-1)}(1 - t_0) + P_{i+1}^{(j-1)}t_0, j = 1 : n, i = 0 : n - j \quad (33)$$

cu $B(t_0) = P_0^{(n)}$

Fie $P_i^{(0)}, i = 0 : n$ poligonul punctelor de control $P_i^{(0)}$ și $P_{i+1}^{(0)}$ două puncte succesive și $P_i^{(1)}$ un punct care împarte segmentul $P_i^{(0)}P_{i+1}^{(0)}$ în raportul $t/(1 - t)$:

$$P_i^1 = P_i^0 + t(P_{i+1}^0 - P_i^0) = (1 - t)P_i^0 + tP_{i+1}^0 \quad (34)$$

- Se formează în acest fel poligonul $P_i^1, i = 0 : n - 1$
- Se aplică algoritmul noului poligon același algoritm obținându-se poligonul $P_i^2, i = 0 : n - 2$. Repetând procesul de n ori se obține un singur punct P_0^n . Acest punct este punctul cerut.

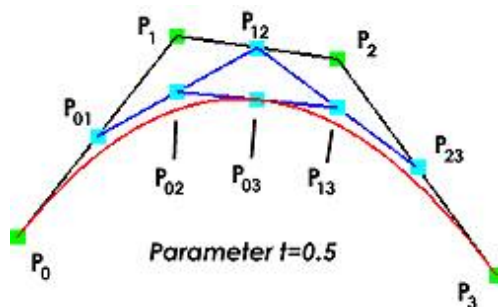


Figure 3: A simple caption

Problema 1

Scrieți o funcție OCTAVE care să folosească metoda Neville de interpolare pentru a afla valoarea funcției f în punctul y . Rulați programul pentru exemplul din laborator.

funcțiune rez = Neville(x, f, y)

Problema 2

a) Scrieti o functie ce calculeaza valoarea unei functii intr-un punct a ca rezultat al interpolarii obtinute folosind splineuri de clasa C1, folosind suportul de interpolare x, y, precum si derivatele dx.

function s = splineC1(a, x, y, dx)

b) Scrieti o functie ce calculeaza valoarea unei functii intr-un punct a ca rezultat al interpolarii obtinute folosind splineuri de clasa C2 naturale, folosind suportul de interpolare x, y.

function s = splineC2(a, x, y)

Problema 3

Scrieti o functie care sa deseneze o curba Bezier cu ajutorul algoritmului de Casteljaou

function s = deCasteljaou(x, y)