

# Sistem Radar

## Introducere

Proiectul consta in realizarea unui mini turn radar format dintr-un senzor ultrasonic amplasat pe servomotor care se va roti in permanenta. Acesta va detecta obiecte straine aflate la distante aflate intre anumite valori. Cand se vor detecta obiecte, sistemul radar va emite semnale luminoase si semnale sonore pentru a anunta prezenta acestora.

Scopul proiectului este de a oferi un punct de start in programarea cu microcontroller care presupune cateva tehnologii relevante de dificultate medie care isi poate gasi si utilizare in viata reala.

Ideea proiectului mi-a venit incercand sa gasesc un dispozitiv care sa interactioneze cu mediul inconjurator si care ar putea semana si intr-o forma bare metal cu ceva ce am intalni, astfel un mic turn radar.

Consider ca este util pentru ca proiectul reprezinta o combinatie realistica intre hardware si software care poate fi usor avansata si transformata intr-un ansamblu complex de dispozitive si sisteme.

## Descriere generală

Schema PM.html